

PERANCANGAN KENDALI OPTIMAL METODE *LINEAR QUADRATIC GAUSSIAN* (LQG) UNTUK PENGENDALIAN POSISI PADA SISTEM *MAGNETIC LEVITATION BALL*

TUGAS AKHIR

Diajukan Sebagai Salah Satu Syarat untuk Memperoleh Gelar Sarjana Teknik
pada Jurusan Teknik Elektro Fakultas Sains dan Teknologi



oleh :

DEDI SUPRIAJAYA

11355103212

**JURUSAN TEKNIK ELEKTRO
FAKULTAS SAINS DAN TEKNOLOGI
UNIVERSITAS ISLAM NEGERI SULTAN SYARIF KASIM RIAU
PEKANBARU
2017**